

DAFTAR PUSTAKA

- [1] Habibie. Maullana, “Rancang Bangun Prototipe Automated Rubber Tyred Gnatry Crane Berbasis Mikrokontroler Arduino dan Aplikasi Blynk,” Universitas Diponegoro, Semarang, 2025.
- [2] O. B. Kharisma, “Implementasi Sensor MPU 6050 untuk Mengukur Kesetimbangan Self Balancing Robot Menggunakan Kontrol PID,” *SNTIKI UIN Sultan Syarif Kasim Riau*, vol. 10, pp. 357–364, 2018.
- [3] Fuad. Fahmi, “Sistem Kendali Anti Sway Gantry Crane Menggunakan Metode PID,” *Universitas Telkom*, vol. 6, no. 2, 2019.
- [4] G. Sitepu and F. Maulana, “Analisis Kinerja Rubber Tyred Gantry Crane pada Terminal Peti Kemas.,” *Jurnal Teknik Mesin Indonesia*, vol. 14, no. 2, pp. 87–95, 2019.
- [5] A. Ramadhan and T. Haryono, “Perancangan Sistem Kontrol Miniatur RTG Crane Berbasis Mikrokontroler.,” *Jurnal Ilmiah Teknik Elektro*, vol. 10, no. 1, pp. 23–31, 2021.
- [6] R. A. Pratama and B. Sulisty, “Implementasi Mikrokontroler pada Sistem Otomasi Industri Skala Menengah.,” *Jurnal Rekayasa Elekrika*, vol. 16, no. 3, pp. 145–153, 2020.
- [7] A. Saefullah, D. Immaniar, and R. Juliansah, “Sistem Kontrol Robot Pemindah Barang Menggunakan Aplikasi Android Berbasis Arduino Uno,” *CCIT Journal*, vol. 8, no. 2, pp. 45–57, 2015.
- [8] E. Maulana and A. Y. Trisnawan, “Implementasi Platform Blynk pada Sistem Monitoring dan Kontrol Perangkat IoT.,” *Jurnal Nasional Teknik Elektro dan Teknologi Informasi (JNTETI)*, vol. 11, no. 1, pp. 12–19, 2022.

- [9] D. Hendriawan and A. Nugroho, “Perbandingan Performa ESP8266 dan ESP32-S2 pada Sistem IoT untuk Monitoring Lingkungan,” *Jurnal Elektronika dan Telekomunikasi*, vol. 22, no. 1, pp. 33–40, 2022.
- [10] A. E. Putra and R. Ananda, “Implementasi ESP32-S2 sebagai Node IoT pada Sistem Kendali Jarak Jauh Berbasis Wi-Fi,” *Jurnal Teknik Elektro dan Vokasional*, vol. 9, no. 1, pp. 55–64, 2023.
- [11] H. Supriyono, “Rancang Bangun Robot Line Follower Berbasis Arduino dengan Driver Motor L298N,” *Jurnal Emitor*, vol. 18, no. 1, pp. 28–35, 2018.
- [12] F. A. Nugroho and D. H. Setiabudi, “Implementasi Motor Servo pada Robot Arm 3 DOF Berbasis Arduino,” *Jurnal Infra*, vol. 8, no. 1, pp. 47–52, 2020.
- [13] A. Solichin and N. Nurhayati, “Implementasi Sensor MPU-6050 untuk Pengukuran Sudut Kemiringan pada Sistem Keseimbangan Robot,” *Jurnal Teknologi Terpadu*, vol. 6, no. 2, pp. 98–105, 2018.
- [14] D. E. Nuryanto and S. Sulisty, “Perancangan Sistem Stabilisasi Menggunakan Sensor IMU MPU-6050 dan Kontroler PID pada Platform Dua Roda,” *Jurnal Nasional Teknik Elektro*, vol. 8, no. 3, pp. 160–168, 2019.
- [15] E. Mirshad, Y. Diputra, and R. Mulya, “Rancang Bangun Lampu Pengatur Lalu Lintas Berbasiskan Gerbang Logika,” *JTEIN: Jurnal Teknik Elektro Indonesia*, vol. 4, no. 1, pp. 428–433, 2023.
- [16] A. S. Pramuda, A. W. W. Nugraha, and A. Fadli, “Perancangan Sistem Deteksi Manusia Menggunakan Sensor PIR, RCWL, dan Infrared Pada Sistem Manajemen Lampu Gedung Berbasis Internet of Things,”

Jurnal Pendidikan dan Teknologi Indonesia, vol. 3, no. 1, pp. 1–11, 2023.