

DAFTAR PUSTAKA

- [1] A. Aliyah, “RANCANG BANGUN ROBOT CORNER LAWN MOWER,” 2023.
- [2] M. Firdaus, M. Syaryadhi, dan A. Rahman, “Pengendalian Robot Mobil Otonom Pemotong Rumput Menggunakan Metode Logika Fuzzy,” vol. 2, no. 2, hlm. 2017, 2017.
- [3] Muhammad Rafli Fazal, “RANCANG BANGUN AUTOMATIC SOLAR LAWN MOWER (ALMo) BERBASIS INTERNET OF THINGS (IoT) UNTUK PEMELIHARAAN PREVENTIF AREA BANDAR UDARA,” 2024.
- [4] MUHAMMAD FAIZ ISMAIL, “PERANCANGAN PENGAPLIKASIAN INTERNET OF THINGS PADA ROBOT PEMOTONG RUMPUT BERBASIS ARDUINO MEGA 2560 DENGAN ESP8266,” 2018.
- [5] Sumardi, “Sistem Keamanan Kendaraan Bermotor Menggunakan Sms Dengan Gps Tracking Berbasis Arduino,” *journal.universitasmulia.ac.id*, no. Sistem Keamanan Kendaraan Bermotor Menggunakan Sms Dengan Gps Tracking Berbasis Arduino, Jun 2019.
- [6] S. Muslimin, R. Maulidda, Y. Wijanarko, dan D. Permata Sari, “Sistem Navigasi Gerak Robot Lawn Mower Menggunakan Pengendali Fuzzy Logic,” *Ktrl.Inst (J.Auto.Ctrl.Inst)*, vol. 11, no. 2, hlm. 2019.
- [7] W. M. S. K. M. S. Mualla. Yusman, “Rancang Bangun Robot Pemotong Rumput Secara Otomatis dengan Kontrol,” *Jurnal Infomedia: Teknik Informatika, Multimedia & Jaringan*, vol. 8, no. 2, Des 2023.
- [8] Y. B. Widodo, T. I. Rahman, S. Sibuea, dan M. I. Saputro, “Rancang Bangun Kendali Cerdas dan Otonom pada Robot Mobil Beroda,” *Jurnal Teknologi Informatika dan Komputer*, vol. 9, no. 2, hlm. 756–771, Sep 2023, doi: 10.37012/jtik.v9i2.1793.
- [9] W. Upaphai, P. Bunyawanichakul, dan M. Janthong, “SCIENCE & TECHNOLOGY Design of Self-tuning Fuzzy PID Controllers for Position Tracking Control of Autonomous Agricultural Tractor,” *Pertanika J. Sci. & Technol*, vol. 27, no. 1, hlm. 263–280, 2019.
- [10] H. Syah Nasution, A. Jayadi, J. Z. Pagar Alam No, L. Ratu, B. Lampung, dan L. hardin, “IMPLEMENTASI METODE FUZZY LOGIC UNTUK SISTEM PENGGEREMAN ROBOT MOBILE BERDASARKAN JARAK DAN KECEPATAN,” *Jurnal Teknik dan Sistem Komputer (JTIKOM)*, vol. 3, no. 1, hlm. 2022.

- [11] S. S. Izquierdo dan L. R. Izquierdo, “Mamdani fuzzy systems for modelling and simulation: A critical assessment.” [Daring]. Tersedia pada: <https://ssrn.com/abstract=2900827>Electroniccopyavailableat:<https://ssrn.com/abstract=2900827>Electroniccopyavailableat:<https://ssrn.com/abstract=2900827>
- [12] A. Mukminin dan H. Effendi, “RANCANG BANGUN MESIN CNC MINI UNTUK MENGAMBAR BERBASIS MIKROKONTROLER ARDUINO MEGA 2560.”
- [13] S. Keputusan Dirjen Penguatan Riset dan Pengembangan Ristek Dikti *dkk.*, “Terakreditasi SINTA Peringkat 2 Pengamanan Pintu Ruangan Menggunakan Arduino Mega 2560, MQ-2, DHT-11 Berbasis Android,” *masa berlaku mulai*, vol. 1, no. 3, hlm. 66–72, 2017.
- [14] K. U. Ariawan, G. S. Santyadiputra, dan I. W. Sutaya, “Design of Hexapod Robot Movement Based on Arduino Mega 2560,” dalam *Journal of Physics: Conference Series*, Institute of Physics Publishing, Mar 2019. doi: 10.1088/1742-6596/1165/1/012011.
- [15] S. Bimo Mursalin dan H. Sunardi, “Sistem Penyiraman Tanaman Otomatis Berbasis Sensor Kelembaban Tanah Menggunakan Logika Fuzzy”.
- [16] M. Luqman, B. Anggraheny, H. Herwandi, dan A. Murtono, “Aplikasi dan unjuk kerja motor driver L-298 dan BTS7960 sebagai power switching pada inverter,” *JURNAL ELTEK*, vol. 23, no. 1, hlm. 9–15, Apr 2025, doi: 10.33795/eltek.v23i1.6656.
- [17] R. Muttaqin¹ dan D. B. Santoso², “Prototype Pagar Otomatis Berbasis Arduino Uno Dengan Sensor Ultrasonic Hc-SR04,” 2021. [Daring]. Tersedia pada: www.jurnalteknik.unisla.ac.id/index.php/
- [18] A. Azis, Y. Irwansi, dan D. Rahmanda, “Perancangan Penggerak Pada Robot Pemotong Rumput,” *Elektrika*, vol. 15, no. 2, hlm. 105, Okt 2023, doi: 10.26623/elektrika.v15i2.8017.
- [19] Agung Dwi Saputro, “RANCANG BANGUN ROBOT PENDETEKSI KADAR GAS.”
- [20] J. Teknik Elektro, P. Negeri Padang Jurusan Teknik Elektro Politeknik Negeri Padang, J. Limau, dan K. Kunci, “Komparasi Akurasi Global Posistion System (GPS) Receiver U-blox Neo-6M dan U-blox Neo-M8N pada Navigasi Quadcopter,” *Elektron Jurnal Ilmiah*, vol. 12, 2020.
- [21] NICKY ALIF ISLAMAY DEFY, “RANCANG BANGUN ALAT PENDETEKSI BARANG YANG HILANG MENGGUNAKAN

SMARTPHONE BERBASIS ARDUINO UNO DENGAN GPS UBLOX NEO 6M DAN MODUL GSM SIM800L-V1,” 2024.

- [22] F. Nur, A. Wijaya, S. Noertjahjono, dan Y. A. Pranoto, “RANCANG BANGUN SISTEM KEAMANAN PADA SEPEDA MOTOR MENGGUNAKAN SMS GATEWAY BERBASIS MIKROKONTROLLER,” 2020.
- [23] N. Nugroho dan S. Agustina, “ANALISA MOTOR DC (DIRECT CURRENT) SEBAGAI PENGGERAK MOBIL LISTRIK,” 2015.
- [24] S. T. Aprilyani, I. Irianto, dan E. Sunarno, “Desain dan Komparasi Kontrol Kecepatan Motor DC,” *Jurnal Ecotipe (Electronic, Control, Telecommunication, Information, and Power Engineering)*, vol. 7, no. 2, hlm. 127–134, Okt 2020, doi: 10.33019/jurnalecotipe.v7i2.1886.
- [25] A. Septian Dwisaputra, F. Yumono, dan D. Efytra Yuliana, “KONTROL KECEPATAN MOTOR DC MENGGUNAKAN FUZZY LOGIC CONTROLLER PADA AYUNAN BAYI,” *JASEE Journal of Application and Science on Electrical Engineering*, vol. 2, no. 01, hlm. 1–14, Apr 2021, doi: 10.31328/jasee.v2i01.62.
- [26] M. Z. Raihansyah, S. Alim, V. K. L. Priyantama, D. D. Febrianti, Y. R. T. Manggala, dan H. Putra, “Immersea: Sistem Monitoring Terpadu Kondisi Air Penunjang Budidaya Rumput Laut Berbasis Internet of Thing dan Artificial Intelligence Secara Real Time,” *Jurnal Ilmiah Universitas Batanghari Jambi*, vol. 24, no. 3, hlm. 2536, Okt 2024, doi: 10.33087/jiubj.v24i3.5598.
- [27] Isnaini Nur Mufidah, “ESTIMASI STATE OF CHARGE PADA BATERAI VRLA (VALVE-REGULATED LEAD ACID),” 2019.
- [28] M. A. D. M. Shela Mindasari, “239-File Utama Naskah-862-1-10-20230726,” Des 2022.
- [29] U. Brawijaya, C. Eka Putri Wijayanti, dan B. Henryranu Prasetyo, “Fakultas Ilmu Komputer Alat Ukur Berat dan Volume Buah Menggunakan Multi Sensor Ultrasonik dan Metode Regresi Linier Berganda Berbasis Arduino Uno,” 2024. [Daring]. Tersedia pada: <http://j-ptiik.ub.ac.id>
- [30] M. Fadil Ardiansyah *dkk.*, “Optimisasi Konsumsi Daya Listrik dengan Implementasi Logika Fuzzy-Mamdani Menggunakan Simulasi Matlab,” vol. 6, no. 3, hlm. 527–535, 2021, doi: 10.32493/informatika.v6i3.11509.
- [31] Revinda imawan putramilda gustiana husadaasep nana hermana, “Pengukuran dan Perolehan Error Pada Sistem Monitoring Kondisi Ban Kendaraan,” 2021.

- [32] M. M. Chusni, M. Ferdinan Rizaldi, S. Nurlaela, S. Nursetia, dan W. Susilawati, “Penentuan momen inersia benda silinder pejal dengan integral dan tracker,” *Jurnal Pendidikan Fisika dan Keilmuan (JPFK)*, vol. 4, no. 1, hlm. 42–47, 2018, doi: 10.2572/jpfk.v4i1.2068.
- [33] Zumhari, Mardiana, dan U. Hasnita, “Motor Speed Control Sensor Using Hall Effect Sensor Based on IoT,” *International Journal of Research in Vocational Studies (IJRVOCAS)*, vol. 4, no. 4, hlm. 86–90, Jan 2025, doi: 10.53893/ijrvocas.v4i4.385.