

## .DAFTAR PUSTAKA

- Akbar. Mohammad joko, Ramdhani. Mohammad dan Wibowo. Agung Surya. 2016. Sistem Kendali Anti Sway Overhead Crane. Jurnal Penelitian dan Pengembangan Telekomunikasi, Kendali, Komputer, Elektrik, dan Elektronika (TEKTRIKA) Juli 2016 – Volume 1, Nomor 2. Budiharto, W. (2014). Robotika Modern - Teori dan Implementasi . Yogyakarta: C.V Andi Offset.
- Emartee. 2018. Arduino Voltage Sensor Module [Online]. Available: <https://www.emartee.com/product/42082/VoltageSensorModuleArduinoCompatible> [diakses pada tanggal Maret 2021].
- “*End Carriage, Geared Motor, Peripheral Equipment KITO CRANE,*” [Online]. Available:[https://www.kito.co.jp/en/data/download/id\\_33\\_content\\_product\\_type\\_pdf.pdf](https://www.kito.co.jp/en/data/download/id_33_content_product_type_pdf.pdf) . [Diakses 27 04 2021].
- Firmansyah, Dhea. 2013. Simulasi Pintu Pagar Berbasis Mikrokontroler Arduino Universitas Pendidikan Indonesia | Repository.Upi.Edu | Perpustakaan.Upi.Edu’ (2017), pp. 1–2. Available at: <https://www.google.com/StructuerPemrograman/Appendix.pdf>.
- Hendra. 2010. Pengenalan Visual Basic.<http://www.oocities.org/indoprogram/tutorial/vb/Modul1/>. Diakses Tanggal 5 Desember 2015.
- Haryanto, Heri. 2012. Perancangan HMI (Human Machine Interface) Untuk Pengendalian Kecepatan Motor DC. Cilegon : Universitas Sultan Ageng Tirtayasa
- Hidayat, Rohmat. 2013. Perancangan HMI pada Hitcut Machine dengan PLC Omron Sysmac CPIL. Surabaya : Institut Teknologi Sepuluh Nopember.

- Lee, H.-H., Modeling and control of a 2-dimensional overhead Crane, in: Proc. of ASME Dynamic Systems and Control Division, DSC-61, 1997, pp. 535-542.
- M. Araki, "PID Control", Control Systems Robotics and Automation, Vol. 2, pp. 2-3].
- N. Ahlina. 2015., "Sistem Kendali Motor Servo Sebagai Penggerak Kamera Pada Robot Boat Pengintai Menggunakan Xbee Series 1 Berbasis Arduino," no. 5.
- Paramitha Sari. 2017. Perancangan Kontrol Posisi Dan Anti-Sway Menggunakan Logika Fuzzy Untuk Rubber-Tyred Gantry Crane di Terminal Petikemas Bitung. Institut Teknologi Sepuluh November 2017.
- Purbaya, R. 2017. 'Aplikasi Motor Stepper pada Alat Pencetak Bangun Ruang Tiga Dimensi untuk Peleburan Filament pada Motor Extruder', Politeknik Negeri Sriwijaya, 2560, pp. 5–31. Available at: ARDUINO IDE.
- Rahayuningtyas, A. 2009. 'Pembuatan Sistem Pengendali 4 Motor DC Penggerak 4 Roda Secara Independent Berbasis Mikrokontroler AT89C2051', Jurnal Fisika Himpunan Fisika Indonesia, 9(2), pp. 24–33. Available at: motor dc.
- Rahmawati. Luluk Anjar, Kurniawan. Ekki dan Wibowo. Agung Surya. 2017. Antiswing Wireless Overhead Crane Menggunakan Metode Kombinasi Fuzzy Logic Dan PD System Sistem Kendali Posisi Dan Sudut Swing Pada Overhead Crane. Seminar Nasional Inovasi Dan Aplikasi Teknologi Di Industri 2017. ITN Malang.
- Rismawan, Agung. 2015. "Konsep Sistem Kendali, Sistem Kendali Terbuka & Tertutup Dan Contoh Aplikasinya", [Daring], Tersedia pada : <https://serbatelekomunikasi.wordpress.com>, 2015, Diakses 8 Oktober 2021.
- Saptaji, Handayani W. 2015. Mudah belajar Mikrokontroller dengan Arduino. Bandung :Widya Media.

Sub Direktorat Statistik Industri Besar dan Sedang, Statistik Industri Manufaktur Indonesia 2016, Jakarta: Badan Pusat Statistik, 2016.

Sunainah, Ayzam. 2018. Analisis Dan Redesign Kekuatan Struktur Pada Girder Overhead Crane 6.3 Ton. ITS Surabaya

Sutedio, Efendi, Z. and Mursyida, D. M. 2016. ‘Rancang Bangun Modul DC – DC Converter Dengan Pengendali PI’, Politeknik Elektronika Negeri Surabaya - ITS, pp. 1–5. Available at: dc converter dc.

Syifaul, Abrar. 2020. Sistem Pengoperasian Dan Perawatan Rescue Crane Di Kn. Sar Sadewa 231 Pada Kantor Pencarian Dan Pertolongan Semarang.

United, Ropeworks. 1970. Overhead Crane and Gantry Crane. New York : The American Society of Mechanical Engineers.

Yagusandri, A., 2011, Rancang Bangun Prototipe Sistem Aktuator Sirip Roket Menggunakan Motor Servo, Skripsi, Universitas Indonesia, Depok.