



**Prototipe Alat Pengatur Nutrisi dan Pencahayaan Otomatis  
Pada Tanaman Hidroponik Pakcoy Berbasis Atmega 2560 Dan Esp8266**

**Laporan Tugas Akhir**

Diajukan sebagai salah satu syarat untuk memperoleh gelar Sarjana Terapan Program Studi  
Diploma IV Teknologi Rekayasa Otomasi

Disusun Oleh :

Alifian Suryo Radityo

40040317640027

**PROGRAM STUDI TEKNOLOGI REKAYASA OTOMASI  
DEPARTEMEN TEKNOLOGI INDUSTRI  
SEKOLAH VOKASI  
UNIVERSITAS DIPONEGORO SEMARANG  
2022**

## **HALAMAN PERSETUJUAN**

### **PROTOTIPE ALAT PENGATUR NUTRISI DAN PENCAHAYAAN OTOMATIS PADA TANAMAN HIDROPONIK PAKCOY BERBASIS ATMEGA 2560 DAN ESP8266**

**Disusun Oleh :**

Alifian Suryo Radityo

40040317640027

Telah dilakukan pembimbingan dan dinyatakan layak untuk mengikuti ujian tugas akhir  
Program Studi Teknologi Rekayasa Otomasi Sekolah Vokasi Universitas Diponegoro.

Menyetujui

Dosen pembimbing tugas akhir

Arkhan Subari, S.T, M.Kom  
NIP. 197710012001121002

Tanggal, 13 Juni 2022

Mengetahui  
Ketua Program Studi  
S.Tr Teknologi Rekayasa Otomasi  
Departemen Teknologi Industri Sekolah Vokasi  
Universitas Diponegoro

Much. Azam, M.Si

NIP. 196903211994031007

Tanggal, 27 juni 2022

**HALAMAN PENGESAHAN**  
**Prototipe Alat Pengatur Nutrisi Dan Pencahayaan Otomatis Pada Tanaman Hidroponik**  
**Pakcoy Berbasis Atmega 2560 dan Esp8266**

**Disusun oleh :**

Alifian Suryo Radityo  
40040317640027

**Telah diujikan dan dinyatakan lulus oleh Tim Penguji Pada tanggal**

**Tim Penguji,  
Ketua Penguji/Pembimbing**

Arkhan Subari, S.T, M.Kom  
NIP. 197710012001121002

**Penguji I**



Much. Azam, M.Si  
NIP. 196903211994031007

**penguji II**



Drs. Heru Winarno, MT  
NIP. 195710091983031003

Mengetahui  
Ketua Program Studi Sarjana Terapan (S.Tr.)  
Teknologi Rekayasa Otomasi  
Departemen Teknologi Industri  
Sekolah Vokasi  
Universitas Diponegoro



Much. Azam, M.Si.  
NIP. 196903211994031007

## **SURAT PERNYATAAN BEBAS PLAGIAT**

Saya yang bertanda tangan di bawah ini,

Nama : Alifian Suryo Radityo

NIM : 40040317640027

Program Studi : S.Tr Teknologi Rekayasa Otomasi

Judul Tugas Akhir : **Prototipe Alat Pengatur Nutrisi Dan Pencahayaan Otomatis Pada Tanaman Hidroponik Pakcoy Berbasis Atmega 2560 dan Esp8266**

Dengan ini menyatakan bahwa dalam tugas akhir ini tidak terdapat karya yang pernah diajukan untuk memperoleh derajat keahlian disuatu Perguruan Tinggi, dan sepanjang pengetahuan saya juga tidak terdapat karya atau pendapat yang pernah ini ditulis atau diterbitkan oleh orang lain, kecuali yang secara tertulis diacu dalam naskah ini dan disebutkan dalam daftar pustaka. Apabila dikemudian hari terbukti plagiat dalam tugas akhir ini, maka saya bersedia menerima sanksi sesuai peraturan Mendiknas RI No. 17 Tahun 2010 dan Peraturan Perundangundangan yang berlaku.

Semarang, 2022

Penulis



Alifian Suryo Radityo

## **HALAMAN PERSEMPAHAN**

Laporan ini saya persembahkan untuk :

1. Bapak , ibu, adik, serta keluarga besar yang selalu mendoakan kelancaran saya di dalam perkuliahan.
2. Dosen-dosen yang selama masa perkuliahan telah memberikan ilmu dan arahan kepada kami.
3. Dan pihak lain yang tidak bisa disebutkan oleh penulis satu persatu.

## KATA PENGANTAR

Segala puji kehadirat ALLAH SWT yang telah memberikan berkah, rahmat dan kesempatan kepada penulis, sehingga penulis dapat menyelesaikan tugas akhir dengan baik yang berjudul **“Prototipe Alat Pengatur Nutrisi Dan Pencahayaan Otomatis Pada Tanaman Hidroponik Pakcoy Berbasis Atmega 2560 dan Esp8266”**.

Tugas akhir ini disusun sebagai salah satu persyaratan dalam menyelesaikan pendidikan di Program Studi Sarjana Terapan Teknologi Rekayasa Otomasi Sekolah Vokasi Universitas Diponegoro. Dalam penyusunan tugas akhir ini mengalami banyak hambatan serta rintangan yang telah dilalui penulis. Maka dari itu penulis menyampaikan ucapan terimakasih kepada :

1. Bapak Prof. Dr. Ir. Budiyono, M.Si. selaku dekan fakultas Sekolah Vokasi Universitas Diponegoro
2. Bapak Much. Azam, M.Si. selaku ketua program studi Sarjana Terapan Teknologi Rekayasa Otomasi.
3. Bapak Arkhan Subari. S.T, M. Kom. Selaku pebimbing yang telah membimbing penulis dalam proses pembuatan alat dan juga laporan.
4. Orang tua dari penulis yang selalu mendukung dan mendoakan penulis agar segera menyelesaikan pendidikan.
5. Benito Yusuf Indra Nata Negara selaku teman kelompok yang telah bekerja sama dalam menyusun tugas akhir bersama-sama.
6. Seluruh teman-teman angkatan 2017 program studi Sarjana Terapan Teknologi Rekayasa Otomasi.
7. Seluruh teman-teman kontrakan Edelweis yang telah memberikan dukungan kepada penulis.

Penyusun menyadri bahwa dalam laporan tugas akhir ini masih jauh dari kata sempurna, dikarenakan kekurangan penulis dalam ilmu dan wawasan. Penulis akan menerima segala masukan dan kritik. Semoga penyusunan tugas akhir ini bermanfaat bagi banyak pihak yang akan membacanya.

Semarang , 2022

Penulis

## DAFTAR ISI

HALAMAN PERSETUJUAN .....	ii
HALAMAN PENGESAHAN .....	iii
SURAT PERNYATAAN BEBAS PLAGIAT .....	iv
HALAMAN PERSEMBAHAN .....	v
KATA PENGANTAR .....	vi
DAFTAR ISI .....	vii
ABSTRAK .....	xii
BAB I .....	1
PENDAHULUAN .....	1
1.1 Latar Belakang .....	1
1.2 Perumusan Masalah .....	3
1.3 Tujuan .....	3
1.4 Batasan Masalah .....	3
1.5 Manfaat Tugas Akhir .....	4
1.6 Sistematika Penulisan Laporan .....	4
BAB II .....	5
DASAR TEORI .....	5
2.1 Tinjauan Pustaka .....	5
2.2 Landasan Teori .....	6
BAB III .....	26
METODOLOGI PENELITIAN .....	26
3.1 Tempat dan Waktu Pelaksanaan Penelitian .....	26
3.2 Alat dan Bahan .....	26
3.3 Prosedur Penelitian .....	27
3.3.1 Diagram Alur Penelitian .....	27
3.3.2 Deskripsi dan Cara Kerja Alat .....	29
3.3.3 Diagram Blok Sistem .....	31
3.3.4 Desain rangkaian skematis alat .....	32
3.3.5 Diagram alir rangkaian .....	32
3.3.6 Desain perencanaan alat .....	36
3.3.7 Perancangan program pada mikrokontroller .....	38

3.3.8	Perancangan sistem kendali dengan aplikasi Blynk .....	45
3.3.9	Penyemaian Tanaman.....	48
BAB IV .....		51
4.1	Pengujian pada catu daya .....	51
4.2	Pengujian pada RTC ds1307 .....	51
4.3	Pengujian pada sensor TDS.....	51
4.4	Pengujian keseluruhan alat.....	52
4.4.1	Pengujian sistem pengaturan nutrisi.....	52
4.4.2	Pengujian sistem pencahayaan .....	53
4.4.3	Hasil pengujian tanaman .....	54
BAB V.....		58
5.1	Kesimpulan.....	58
5.2	Saran.....	58
DAFTAR PUSTAKA .....		60
LAMPIRAN .....		61

## DAFTAR GAMBAR

Gambar 2.1 Hidroponik .....	7
Gambar 2.2 Hidroponik Sistem NFT .....	8
Gambar 2.3 LED <i>Grow Light</i> .....	9
Gambar 2.4 Sawi Pakcoy .....	11
Gambar 2.5 Arduino Mega 2560 .....	12
Gambar 2.6 ESP8266.....	13
Gambar 2.7 Relay .....	15
Gambar 2.8 struktur relay .....	15
Gambar 2.9 Catu Daya (Power supply) .....	16
Gambar 2.10 trafo step down.....	17
Gambar 2.11 rangakaian rectifier.....	18
Gambar 2.12 rangkaian filter .....	19
Gambar 2.13 rangkaian pengatur tegangan dan IC.....	20
Gambar 2.14 Pompa Air DC.....	20
Gambar 2.15 Modul RTC .....	21
Gambar 2.16 TDS Sensor .....	21
Gambar 2.17 Dashboard Interface Blynk .....	23
Gambar 2.18 LCD 16 x 2 .....	23
Gambar 2.19 modul I2C.....	24
Gambar 2.20 LM2596.....	25
Gambar 3.1 diagram alur penelitian.....	29
Gambar 3.2 Diagram Blok .....	31
Gambar 3.3 <i>wiring</i> alat.....	32
Gambar 3.4 diagram alir sistem <i>growlight</i> .....	33
Gambar 3.5 diagram alir pemberian nutrisi .....	35
Gambar 3.6 desain prototype alat hidroponik .....	36
Gambar 3.7 perancangan besi siku .....	37
Gambar 3.8 pemotongan pada triplek .....	37
Gambar 3.9 pemasangan kabel dan komponen.....	38
Gambar 3.10 menyatukan seluruh hardware.....	38

Gambar 3.11 tampilan login pada blnyk .....	46
Gambar 3.12 gambar pemilihan new project pada Blnyk.....	46
Gambar 3.13 tampilan akhir dari applikasi blynk.....	47
Gambar 3.14 pengalamatan pada label value.....	47
Gambar 3.15 pengalamatan pada numeric input.....	47
Gambar 3.16 bibit tanaman pakcoy .....	48
Gambar 3.17 rockwool sebagai media tanam .....	48
Gambar 3.18 memasukkan bibit pakcoy ke dalam rockwool .....	48
Gambar 3.19 menjemur bibit sawi pakcoy .....	49
Gambar 3.20 bibit sawi berumur 13 hari .....	49
Gambar 3.21 pemindahan bibit sawi pakcoy .....	50

## **DAFTAR TABEL**

Tabel 2.1 Spesifikasi Mikrokontroller Arduino Mega 2560 .....	13
Tabel 2.2 Spesifikasi Mikrokontroler ESP8266.....	14
Tabel 4.2 pengujian pada RTC ds1307 .....	51
Tabel 4.3 pengujian terhadap TDS sensor.....	52
Tabel 4.4 pengujian pada sistem nutrisi pada set value 500ppm .....	53
Tabel 4.5 pengujian pada sistem nutrisi pada set value 700ppm .....	53
Tabel 4.6 pengujian sistem pencahayaan .....	54
Tabel 4.7 hasil pengujian tanaman .....	55

## **ABSTRAK**

Pada metode penanaman hidroponik nutrisi dan cahaya adalah komponen yang perlu diperhatikan. Nutrisi perlu diperhatikan karena kebutuhan nutrisi pada tanaman mempengaruhi hasil pertanian dan cahaya matahari yang kadang kurang karena cuaca yang tidak menentu juga menentukan hasil pertanian saat ini. Metode hidroponik perlu dikembangkan agar jumlah dan kualitas dari hasil pertanian dengan metode ini dapat meningkat. pada perancangan sistem otomatisasi tentang pengaturan nutrisi dan cahaya ini dilengkapi oleh mikrokontroller arduino mega 2560, yang digunakan sebagai otak untuk menjalankan perintah pengaturan nutrisi dan pencahayaan pada instalasi hidroponik. Pada penelitian ini menggunakan 12 tanaman pakcoy. Alat yang telah penulis buat dapat mengatur nutrisi yang ada pada instalasi hidroponik, apabila pembacaan sensor berada dibawah 500 ppm dan 700 ppm maka pompa pada wadah nutrisi akan menyala dan memompa cairan nutrisi ke bak utama. Pada sensor nutrisi sendiri mengalami error sebesar 2,89%. Lalu pada pengaturan pencahayaan alat dapat menghidupkan lampu LED *growlight* pada jam yang telah ditentukan melalui aplikasi *Blynk* dengan pembacaan waktu memlalui RTC DS1307. Pada RTC DS1307 mengalami delay waktu sebesar 1 menit. Pertumbuhan tanaman berjalan dengan baik tanaman pakcoy dapat tumbuh dengan 10 daun tanaman.

**Kata kunci :** *hidroponik, arduino mega 2560, esp8266, nutrisi, growlight.*

## **Abstract**

In the hydroponic planting method, nutrients and light are components that need attention. Nutrition needs to be considered because the nutritional needs of plants affect agricultural yields and sunlight which is sometimes lacking due to erratic weather also determines current agricultural yields. Hydroponic methods need to be developed so that the quantity and quality of agricultural products with this method can be increased. In the design of the automation system on the regulation of nutrition and light, it is equipped with an Arduino Mega 2560, which is used as the brain to carry out nutrition and lighting control orders in hydroponic installations. In this study, 12 pakcoy plants were used. The tool that the author has made can regulate the nutrients in the hydroponic installation, if the sensor readings are below 500ppm and 700ppm, the pump in the nutrition container will turn on and pump nutrient liquid into the main tub. The nutrition sensor itself has an error of 2.89%. Then in the lighting settings, the tool can turn on the LED growlight at a predetermined hour through the Blynk application by reading the time through the RTC DS1307. The RTC DS1307 has a time delay of 1 minute. Plant growth is going well Pakcoy plants can grow with 10 plant leaves

**Keywords :** *hydroponics, arduino mega 2560, esp8266, Nutrition, growlight.*