

DAFTAR PUSTAKA

- [1] A. Uchrowi, Lasmadi and Sutjianto, "Pemodelan dan Simulasi Robot Lengan 3 DOF Menggunakan V-REP," vol. 1, p. 87, 2019.
- [2] Sudana, A. Buchori and I. Made, "Rancang Bangun Miniatur Robot Lengan Menggunakan Mikrokontroler Atmega 8535".
- [3] A. Z. Rahman, K. Jauhari, D. Sumantri, T. H. Nugroho, I. D. Nugraha, S. Amrullah and H. A. Shabri, "Inverse Kinematics dan Pengukuran Akurasi Pergerakan pada Model Robot Manipulator Lengan," *Jurnal Teknik Mesin - ITI*, vol. 3 No. 2, pp. 53-58, Oktober 2019.
- [4] G. T. Wardana, D. E. Setiawan, A. Rahman and N. Prasetia, "Robot Lengan Pemindah Barang Berdasarkan Ukurannya Berbasis Mikrokontroler," pp. 1-12.
- [5] F. Cempaka, A. Muid and I. Ruslianto, "Rancang Bangun Lengan Robot Sebagai Alat Pemindah Barang Berdasarkan Warna Menggunakan Sensor Fotodioda," *Jurnal Coding, Sistem Komputer Untan*, vol. 04 No.1, pp. 57-67, 2016.
- [6] M. Z. Boviandra, "RANCANG BANGUN ROBOT MANIPULATOR 3 DOF UNTUK PEMINDAH BARANG LOGAM DENGAN BEBAN MAKSIMAL 2KG BERBASIS STM32," Semarang, 2021.
- [7] G. R. Anandya, "RANCANG BANGUN LENGAN ROBOT PENJEPIT PCB 3 DOF BERBASIS ARDUINO UNTUK PROSES ETCHING PCB OTOMATIS," Surabaya, 2017.
- [8] D. Caysar, "PENGATURAN PERGERAKAN ROBOT LENGAN SMART ARM ROBOTIC AX -12A MELALUI PENDEKATAN GEOMETRY BASED KINEMATIC MENGGUNAKAN ARDUINO," pp. 1-8.
- [9] T. E. Komponen, "Elektronika Dasar," 2 April 2022. [Online]. Available: <http://elektronika-dasar.web.id/lcd-liquid-cristal-display/>. [Accessed 2 Juni 2022].
- [10] "Indonesia Dokumen," [Online]. Available: <https://dokumen.tips/documents/lcd-20x4.html>. [Accessed 2 Juni 2022].
- [11] M. S. Aldiyan, "PURWARUPA PENGATUR SUHU DAN PEMBALIK TELUR OTOMATIS PADA INKUBATOR TELUR BERBASIS IoT,"

Yogyakarta, 2021.

- [12 T. T. Saputro, "Mengenal Relay dan Cara Kerjanya (Part 1)," embeddednesia.com, 24 Desember 2018. [Online]. Available: <https://embeddednesia.com/v1/mengenal-relay-dan-cara-kerjanya-bagian-1/>. [Accessed 23 Desember 2021].
- [13 L. Harmaji and Khairullah, "Rancang Bangun Tempat Pemilah Sampah Logam dan Nonlogam Otomatis Berbasis Mikrokontroler," *Jurnal Ilmiah Komputer*, vol. 15 No. 2, pp. 73-82, Agustus 2019.
- [14 A. F. Agustya and A. Fahrury, "Rancang Bangun Alat Otomatis Pemilah Sampah Logam, Organik, Dan Anorganik Menggunakan Sensor Proximity Induksi Dan Sensor Proximity Kapasitif," *Seminar Nasional Sains dan Teknologi Terapan VIII*, pp. 475-480, 2020.
- [15 W. N. S, "Rancang Bangun Kendali Sistem Parkir Otomatis Menggunakan Sensor Infra Merah Berbasis Arduino dan Sistem Pengendalian Lampu Parkir Menggunakan LDR," Universitas Sumatera Utara, Medan, 2020.
- [16 F. Ainurrohish, M. K. Usman and S. A. Romadhon, "ANALISIS KAPSITAS CONVEYOR ROBOT KENDALI PENGANGKUT SAMPAH," pp. 1-4.
- [17 Adhyaksa, "Kegunaan dan Pengertian Conveyor system," Adhyaksa Persada Indonesia, 27 Desember 2018. [Online]. Available: <https://www.adhyaksapersada.co.id/conveyor-system/#>. [Accessed 23 Desember 2021].
- [18 Suprianto, "Pengertian Push Button Switch (Saklar Tombol Tekan)," All Of Life, 30 November 2015. [Online]. Available: <http://blog.unnes.ac.id/antosupri/pengertian-push-button-switch-saklar-tombol-tekan/>. [Accessed 24 Desember 2021].
- [19 Baskara, "Sensor Warna TCS3200 dan TCS3210," Baskara Blog, 1 May 2013. [Online]. Available: <http://baskarapunya.blogspot.com/2013/05/sensor-warna-tcs3200-and-tcs3210.html>. [Accessed 30 Desember 2021].
- [20 A. Razor, "Arduino Mega 2560: Pengertian, Harga, dan Spesifikasi," ALDYRAZOR.com, 26 February 2021. [Online]. Available: <https://www.aldyrazor.com/2020/05/arduino-mega-2560-adalah.html>. [Accessed 14 Juny 2022].
- [21 G. Pramudhito, "PROTOTIPE CONVEYOR BELT PENYORTIR OBJEK BERDASARKAN WARNA MENGGUNAKAN KAMERA PIXY 2 DAN ARDUINO ATMEGA 328 DENGAN APLIKASI VISUAL BASIC,"

Semarang, 2021.

- [22 M. S. Ramadhan, "SISTEM KONTROL TINGKAT KEKERUHAN PADA
] AQUARIUM MENGGUNAKAN ARDUINO UNO," Surabaya, 2018.
- [23 A. D. Huri, "RANCANGAN IMPLEMENTASI INTERNET of THINGS
] (IoT) PADA PENGOPRASIAN KENDALI LAMPU RUMAH BERBASIS
PERINTAH SUARA DAN TOMBOL DIGITAL MENGGUNAKAN
MODUL NODEMCU ESP8266," YOGYAKARTA, 2020.
- [24 D. Khon, "Pengertian Proximity Sensor (Sensor Jarak) dan Jenis - jenisnya,"
] Teknik Elektronika, 14 10 2021. [Online]. Available:
<https://teknikelektronika.com/pengertian-proximity-sensor-sensor-jarak-jenis-jenis-sensor-proximity/>. [Accessed 22 12 2021].
- [25 William, B. Kartadinata and L. Wijayanti, "Pengendalian Lengan Robot untuk
] Proses Pemindahan Barang," *TESLA*, vol. 21 No. 1, pp. 69 - 78, Maret 2019.
- [26 A. H. Sudrajat, "RANCANG BANGUN ALAT PEMBUAT KOPI
] VIETNAM DRIP OTOMATIS MENGGUNAKAN PLC DAN HMI
(SOFTWARE)," Malang, 2017.
- [27 N. Naibaho and A. Supriyono, "Rancang Bangun Sistem Pengisian Air
] Menggunakan Sensor YF-S401 Berbasis HMI," *Jurnal Ilmiah Elektrokrisna*,
vol. 8 No. 3, pp. 89-96, Juni 2020.
- [28 "Pengertian Arduino Uno," iMe (iLearning Media), [Online]. Available:
] <https://ilearning.me/sample-page-162/arduino/pengertian-arduino-uno/>.
[Accessed 24 Desember 2021].
- [29 "PCA9685 16 Channel 12 Bit PWM Servo Driver," Sun Founder, 23
] Desember 2019. [Online]. Available:
http://wiki.sunfounder.cc/index.php?title=PCA9685_16_Channel_12_Bit_PWM_Servo_Driver. [Accessed 25 Desember 2021].
- [30 T. W. Arlean, "Kinematika Balik Manipulator Robot Denso Dengan Metode
] Neural Network," Surabaya, 2017.
- [31 B. A. Ernandi, "Rancang Bangun Robot Lengan 6 DOF Untuk Gerakan
] Kamera Berbasis Mikrokontroler Arduino Mega 2560 Dengan Metode
Forward Kinematic," Semarang, 2021.
- [32 J. J. Craig, Introduction to Robotics Mechanics and Control, United States of
] America: Pearson Education, 2005.
- [33 R. Oktama, R. Maulana and G. E. Setyawan, "Implementasi Robot Lengan

-] Pemindah barang 3 DOF Menggunakan Metode Inverse Kinematics," *Jurnal Pengembangan Teknologi Informasi dan Ilmu Komputer*, vol. II No. 8, pp. 2810-2816, Agustus 2018.